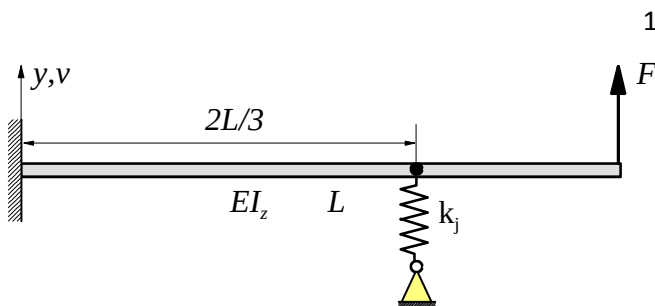




1. Compute the deflection at right end of the structure using the potential energy $\Pi = U + WP$ minimum principle. Choose kinematically admissible trial function from the complete set

$$p(x) = \alpha_0 + \alpha_1 \left(\frac{x}{L} \right) + \alpha_2 \left(\frac{x}{L} \right)^2. \text{ Given values: } E = 100$$

GPa, $I_z = 10^{-5} \text{ m}^4$, $k_j = 10000 \text{ N/mm}$, $F = 10000 \text{ N}$ and $L = 2 \text{ m}$.

Essential boundary cond. $\begin{cases} \tilde{v}(0) = 0 \\ \tilde{v}_{,x}(0) = 0 \end{cases} \Rightarrow \tilde{v}(x) = \alpha \left(\frac{x}{L} \right)^2 \Rightarrow \tilde{v}_{,xx} = \alpha \frac{2}{L^2} \quad \tilde{v}(L) = \alpha$

Beam strain energy

$$U_p = \frac{EI_z}{2} \int_0^L \tilde{v}_{,xx}(x)^2 dx = \frac{EI_z}{2} \alpha^2 \frac{4}{L^4} \int_0^L dx = \frac{2EI_z}{L^3} \alpha^2$$

Strain energy of the spring

$$U_j = \frac{1}{2} k_j \tilde{v} \left(\frac{2L}{3} \right)^2 = \frac{8}{81} k_j \alpha^2$$

Work potential of the external force

$$WP = -F \tilde{v}(L) = -F \alpha$$

Principle of the minimum potential energy $\Pi = U_j + U_p + WP \rightarrow \min \Rightarrow$

$$\frac{dU}{d\alpha} = -\frac{dWP}{d\alpha} \Rightarrow \frac{16}{81} k_j \alpha + \frac{4EI_z}{L^3} \alpha = F \Rightarrow$$

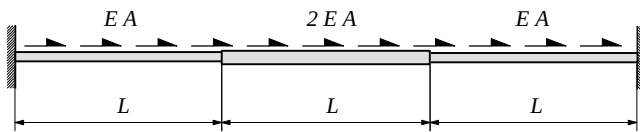
$$\frac{1}{81} \left(4k_j + \frac{EI_z}{L^3} \right) \alpha = \frac{F}{4} \Rightarrow$$

$$\alpha = \frac{81FL^3}{(16 \cdot k_j L^3 + 324EI_z)}$$

Numerical values

E	1E+11	Pa
I _z	1.00E-05	m ⁴
L	2	m
k _j	10000	N/m
F	10000	N

α	0.019921	m	19.9213	mm
---	----------	---	---------	----



$$\mathbf{f}_e^V = \frac{l_e}{2} \begin{bmatrix} A_e f_x \\ A_e f_x \end{bmatrix}$$

g	10	m/s ²
ρ	10000	kg/m ³
E	7.00E+10	Pa

$$\mathbf{k} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{f}^V = \frac{f_x A l_e}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Elementti 1

A	0.0001	m ²	$\mathbf{k}_e$
L	2	m	

Jäykkyyismatriisi

3500000	-3500000
-3500000	3500000

Ekv. Solmukuormitusvektori

$\mathbf{f}^V$	10	N
	10	N

Elementti 2

A	0.0002	m ²	$\mathbf{k}_e$
L	2	m	

Jäykkyyismatriisi

7000000	-7000000
-7000000	7000000

Ekv. Solmukuormitusvektori

$\mathbf{f}^V$	20	N
	20	N

Elementti 3

A	0.0001	m ²	$\mathbf{k}_e$
L	2	m	

Jäykkyyismatriisi

3500000	-3500000
-3500000	3500000

Ekv. Solmukuormitusvektori

$\mathbf{f}^V$	10	N
	10	N

Globaali jäykkyyismatriisi

$\mathbf{K}$	10500000	-7000000
	-7000000	10500000

Käänteismatriisi

1.71429E-07	1.14286E-07
1.14286E-07	1.71429E-07

Globaali kuormitusvektori

$\mathbf{F}$	30	N
	30	N

Siirtymä $\mathbf{Q}$

$\mathbf{Q}$	8.571E-06	m
	8.571E-06	m

Elementin 3 solmuvoimat

$\mathbf{q}_e$	8.57E-06	m
	0	m

$$\mathbf{f}_e = \mathbf{k}_e \mathbf{q}_e - \mathbf{f}_e^V$$

$\mathbf{f}_e$

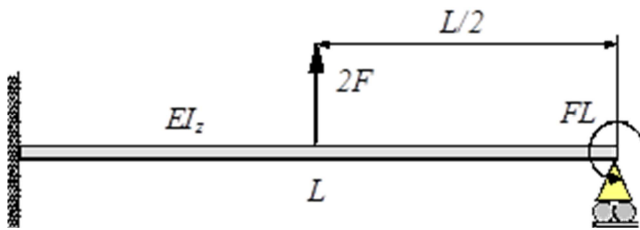
20	N
-40	N

Tukireaktio (oikea)

Elementin 1 solmuvoimat

$\mathbf{q}_e$	0	m	$\mathbf{f}_e$	-40	N	Tukireaktio (vasen)
	8.57E-06	m		20	N	

Ele	Massa		Paino		
1	2	kg	20	N	Reaktiot yht. -80 N
2	4	kg	40	N	
3	2	kg	20	N	
Yht	8	kg	80	N	



3. Määritä kuvan palkkirakenteen taivutusmomenttikuvio käyttäen apuna elementtimenetelmää.
b) Laske siirtymän likiarvo ulkoisen voiman kohdalla.
Käytä yhden elementin laskentamallia ja kahden solmuvapausasteen palkkielementtiä.

Elementin jäykkyyismatriisi $\mathbf{k}$ ja sen ekvivalenttinen solmukuormitusvektori $\mathbf{f}^p$

$$\mathbf{k}_1 = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{f}_1^p = \begin{bmatrix} F \\ \frac{FL}{4} \\ F \\ -\frac{FL}{4} \end{bmatrix}$$

Globaali jäykkyyismatriisi, globaali kuormitusvektori ja globaali siirtymävektori

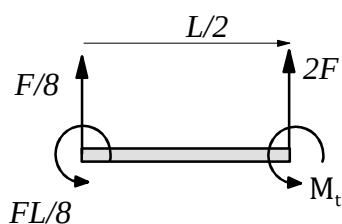
$$\mathbf{K} = \frac{4EI_z}{L} \Rightarrow \mathbf{K}^{-1} = \frac{L}{4EI_z} \quad \mathbf{F} = FL - \frac{FL}{4} = \frac{3FL}{4}$$

$$\mathbf{Q} = \mathbf{K}^{-1} \mathbf{F} = \frac{3FL^2}{16EI_z}$$

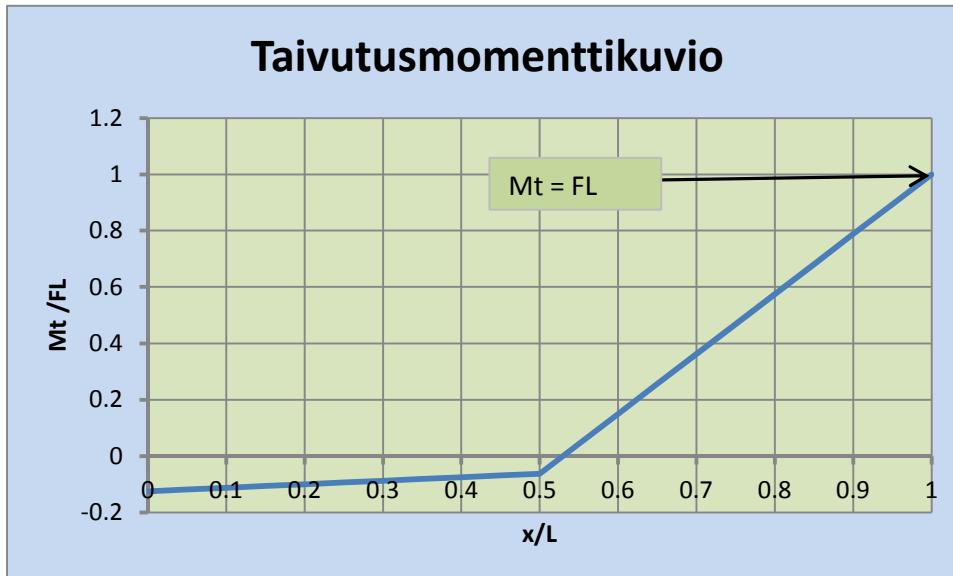
Elementin 1 solmuvoimavektori

$$\mathbf{f}_1 = \mathbf{k}_1 \mathbf{q}_1 - \mathbf{f}_1^p = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 \\ -12 & -6L & 12 & -6L \\ 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{3FL^2}{16EI} \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} F \\ \frac{FL}{4} \\ F \\ -\frac{FL}{4} \end{bmatrix} = \frac{F}{8} \begin{bmatrix} 1 \\ L \\ -17 \\ 8L \end{bmatrix}$$

Alla olevan kuvion taivutusmomentti kohdassa $L/2$ on saatu elementin puolikkaan vapaakappalekuvan avulla



$$\sum M_{L/2} = 0 \Rightarrow +\frac{FL}{8} - \frac{F}{8} \frac{L}{2} + M_t = 0 \Rightarrow M_t = -\frac{FL}{16}$$



b) siirtymän likiarvo ulkoisen voiman kohdalla saadaan kaavakokoelman avulla

$$v(\xi) = H_1 q_1 + \frac{l_e}{2} H_2 q_2 + H_3 q_3 + \frac{l_e}{2} H_4 q_4$$

$$= \begin{bmatrix} H_1 & \frac{l_e}{2} H_2 & H_3 & \frac{l_e}{2} H_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \\ q_4 \end{bmatrix} = \mathbf{N} \mathbf{q}$$

$$H_1 = \frac{1}{4} (2 - 3\xi + \xi^3)$$

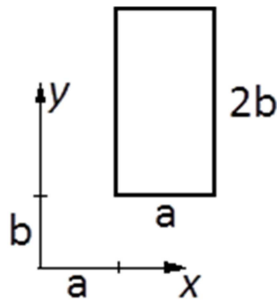
$$H_2 = \frac{1}{4} (1 - \xi - \xi^2 + \xi^3)$$

$$H_3 = \frac{1}{4} (2 + 3\xi - \xi^3)$$

$$H_4 = \frac{1}{4} (-1 - \xi + \xi^2 + \xi^3)$$

eli ($\xi = 0$)

$$v(L/2) = \frac{l_e}{2} H_4 q_4 = \frac{L}{2} \cdot \frac{1}{4} (-1 - \xi + \xi^2 + \xi^3) \frac{3FL^2}{16EI_z} = -\frac{L}{8} \cdot \frac{3FL^2}{16EI_z} = -\frac{3FL^3}{128EI_z}$$



4. Laske kuvan nelisolmuisen elementin, jonka paksuus $t = 10$ mm, hitausmomentti J_z numeerisesti Gauss'in integroinnilla käyttäen 2:2 näytteenottoa.

Mitta $a = 100$ mm ja $b = 120$ mm ja materiaalin tiheys $\rho = 10000$ kg/m³.

Vihje: $J_z = \int_V \rho (x^2 + y^2) dV$

Kuvasta päätellään (tai käytetään kaavaa): $x(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)x_1 + N_2(\xi, \eta)x_2 + N_3(\xi, \eta)x_3 + N_4(\xi, \eta)x_4$

$$x = \frac{a}{2}(3 + \xi)$$

$$y = b(2 + \eta)$$

$$\begin{bmatrix} u_{,\xi} \\ u_{,\eta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_{,\xi} & y_{,\xi} \\ x_{,\eta} & y_{,\eta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{,x} \\ u_{,y} \end{bmatrix} = \mathbf{J} \begin{bmatrix} u_{,x} \\ u_{,y} \end{bmatrix}$$

joten Jacobin matriisi ja sen determinantti

$$\mathbf{J} = \begin{bmatrix} a/2 & 0 \\ 0 & b \end{bmatrix} \Rightarrow J = \frac{ab}{2} = 6000 \text{ mm}^2$$

$$J_z = t \int_A \rho (x^2 + y^2) dA = t \rho J \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 (x^2 + y^2) d\xi d\eta$$

a	100	mm
b	120	mm

ρ	0.00001	kg/mm ³
t	10	mm

Piste	ξ	η	x^2 [mm ²]	y^2 [mm ²]	J	Wi	Wj	J_z
1	-0.57735	-0.57735	14673.08	29144.62	6000	1	1	26290.6223
2	0.57735	-0.57735	31993.59	29144.62	6000	1	1	36682.9271
3	0.57735	0.57735	31993.59	95655.38	6000	1	1	76589.3777
4	-0.57735	0.57735	14673.08	95655.38	6000	1	1	66197.0729
Yht								205760.00

TARKASTUS (laatu: kg mm²)

```

Untitled-1 *
In[7]:= roo = 10000 / 1000^3;
In[8]:= t = 10;
In[9]:= a = 100;
In[10]:= b = 120;
In[6]:= Integrate[t*roo*(x^2+y^2), {x, a, 2 a}, {y, b, 3 b}]
Out[6]= 205760
100%

```

5. Määritä tehtävän 3 rakenteen ominaistaajuus ja hahmottele ominaismuoto, jossa solmun 2 derivaatta $v_{,x}$ on piirretty oikeassa suhteessa. Käytä kahden solmuvapausasteen palkkielementtiä ja konsistenttia massamatriisia.

Suure	Arvo	Yksikkö
ρ	7850	kg/m ³
E	200	GPa
I_z	10^{-5}	m ⁴
A	0.01	m ²
L	2	m

Mallin globaali jäykkyyssmatriisi on

$$\mathbf{K} = \frac{4EI_z}{L}$$

ja globaali massamatriisi

$$\mathbf{m} = \frac{\rho AL}{420} \begin{bmatrix} 156 & 22L & 54 & -13L \\ 22L & 4L^2 & 13L & -3L^2 \\ 54 & 13L & 156 & -22L \\ -13L & -3L^2 & -22L & 4L^2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{m}_k = \frac{\rho AL}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{M} = \frac{\rho AL}{420} 4L^2 = \frac{mL^2}{105}$$

ratkaistaan ominaiskulmataajuus ja ominaisvektori (vektorin pituus on vapaa)

$$\det(\mathbf{K} - \lambda \mathbf{M}) = 0 \Rightarrow \det\left(\frac{4EI_z}{L} - \lambda \frac{mL^2}{105}\right) = 0 \Rightarrow 1 - \lambda \frac{mL^3}{420EI_z} = 0 \Rightarrow \lambda = \frac{420EI_z}{mL^3} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{420EI_z}{mL^3}}$$

$$(\mathbf{K} - \lambda \mathbf{M})\mathbf{x} = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{x} = \alpha \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

käytetään tehtävän numeroarvoja

m	157 kg
---	--------

ω	817.7957 Hz
f	130.1562 Hz

Ominaismuoto (taulukkolaskentaohjelmalla kun ominaisvektorin pituus on 0.1)

